

初心者がgaucheで ロボット制御

バンダイロボット研究所
衣川 憲治(momo_dev)

自己紹介

衣川憲治
(momo_dev)

所属：バンダイロボット研究所



ロボット研究所

Friendly Robotics

どれくらい初心者か？

- ・普段はC、C#がメイン
- ・初体験は3月（相手はgauche）
- ・ちょこちょこ、本を写経したり
- ・結局何にも作っていないまま、10月に。
- ・よくいるタイプの人ですよorz

おっす、オラmomo_dev
いっちょやってみっか

作ったもの

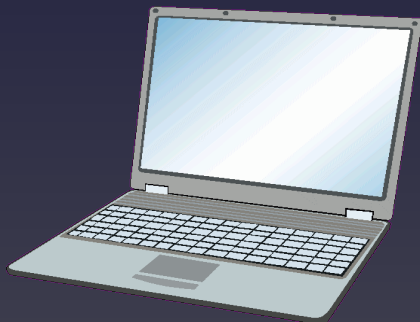
NetTansorを動かしたい

モーター駆動



センサーデータ取得

TCP
8081ポート



カメラ画像取得 (JPEG)



HTTP
80ポート
GET

socket通信

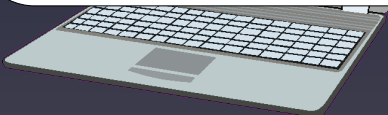
TCP
8081ポート

GTK

マルチスレッド

HTTPでGET

HTTP
80ポート
GET



作ってみた

socket、HTTP => (use gauche.net)
(use rfc.http)

GTK => gauche-gtk
(なんとapt-getで一発)

マルチスレッド => (gauche.threads)

動かしてみましよう

まとめ

- ・ gaucheでロボットが動く

- ・ 画像やセンサを使って、もっと頭のいい子にしてあげたい (LISPだし、人工知能作りたいじゃん)

- ・ gauche便利！！

CM

NetTansor OFFICIAL HOMEPAGE

NetTansor™

ウェブカムユニット搭載ホームロボット実験セット

わが家に本格的ホームロボットがやってくる!

無線LANや画像認識を使いこなして、いろいろな「お手伝い」をプログラミングしよう!

ご購入
は
こちらから

ネットタンサーの3大特長

- パソコンの画面上から自在に遠隔操作!
- カメラ、マイク搭載でインタラクティブな遊びができる!
- プログラミングがとっても簡単!

HOME ROBOT NETTANSOR

ネットタンサー



One more things...

シロイヤツ、現る



Blogも書ける、すごい奴

Thank you...